

Intitulé : Ingénieur profil «système et vision embarqués»

Profil recherché : Diplôme en électronique numérique/vision embarquée.

Poste à pourvoir : Ingénieur valorisation à l'UTT

Type de contrat : CDD 1 an pouvant évoluer vers un CDI dans l'entreprise Track&Catch

Salaire : environ 2500 euros brut/mois selon expérience

Missions :

La mission principale de l'ingénieur consiste à implanter et tester des algorithmes de traitement d'images temps-réel (vidéo) sur des cartes électroniques, en collaboration avec des chercheurs du laboratoire LM2S. Avec l'évolution rapide des techniques de détection et de tracking dans des séquences vidéo vouées à être appliquées en temps réel dans des environnements fortement contraints par l'évolution moins rapide de la puissance des processeurs embarqués, il devient primordial de proposer une implémentation dédiée à l'algorithme de traitement de l'information. Ce travail se situe donc à l'interface entre le traitement numérique des images et l'informatique. En se basant sur les algorithmes développés (en C++) par l'équipe LM2S pour le tracking d'objets mobiles, le but est de proposer une implémentation sur un PC embarqué optimisant le triplet vitesse (pour l'aspect temps réel), surface (pour l'aspect embarqué) et consommation (pour l'aspect autonomie).

Le candidat travaillera dans le cadre d'un projet ambitieux avec une équipe dynamique.

L'objectif premier du poste est de réaliser un prototype fonctionnel qui sera transféré à l'entreprise Track&Catch pour industrialisation. Dans un second temps, le poste évoluera vers l'amélioration des fonctionnalités du produit.

Compétences :

Traitement de l'image, temps-réel, connaissance de C++, traitement du signal, Matlab/Simulink. Une expérience dans l'implantation d'algorithmes de traitement de signal ou de l'image dans des FPGA est souhaitable.

Contact :

Adresser votre dossier de candidature par mail (CV scientifique détaillé et lettre de motivation) à :

eva.zanczak@utt.fr; (03) 25 75 96 94